**Journal de bord :**

**Jour 1  (15/11/2021):**

**Tache prévue :**

Elaboration du Projet et découverte des équipements

**Tache effectuée :**

Projet élaboré et les équipements on était découvert, les notices lues.

**Problème rencontré :**

Aucun problème rencontré.

**Jour 2 (17/11/2021):**

**Tache prévue :**

Renseignement de la méthode de communication et découverte des fonctionnalités du robot.

**Tache effectuée :**

Quelques fonctionnalités découvertes comme l’allumage des leds ou quelque petits déplacement.

**Problème rencontré :**

Quelque difficulté a comprendre les registres mais cela a été régler.

**Jour 3 (19/11/2021):**

**Tache prévue :**

Réussir a faire bouger les servos moteur du robot

**Tache effectuée :**

Réussie à les faire bouger

**Problème rencontré :**

Problème dans le code au moment de faire bouger les servos moteur puis aucun ne bouge alors que avant il bouger.

**Jour 4 (23/11/2021):**

**Tache prévue :**

Placement le robot debout a l’aide des servos moteurs en attribuant les id au servos moteurs.

**Tache effectuée :**

**Problème rencontré :**