**Journal de bord :**

**Jour 1  (15/11/2021):**

**Tache prévue :**

Elaboration du Projet et découverte des équipements

**Tache effectuée :**

Projet élaboré et les équipements on était découvert, les notices lues.

**Problème rencontré :**

Aucun problème rencontré.

**Jour 2 (17/11/2021):**

**Tache prévue :**

Renseignement de la méthode de communication et découverte des fonctionnalités du robot.

**Tache effectuée :**

Quelques fonctionnalités découvertes comme l’allumage des leds ou quelque petits déplacement.

**Problème rencontré :**

Quelque difficulté a comprendre les registres mais cela a été régler.

**Jour 3 (19/11/2021):**

**Tache prévue :**

Réussir à faire bouger les servos moteur du robot

**Tache effectuée :**

Réussie à les faire bouger

**Problème rencontré :**

Problème dans le code au moment de faire bouger les servos moteur puis aucun ne bouge alors que avant il bouger.

**Jour 4 (23/11/2021):**

**Tache prévue :**

Code de l’interface graphique pour l’application permettant de contrôler le robot et début du code de chaque bouton.

**Tache effectuée :**

Interface terminé et commencement du code des boutons.

**Problème rencontré :**

**Jour 5 (24/11/2021):**

**Tache prévue :**

Placer le robot debout a l’aide des servos moteurs en attribuant les id au servos moteurs.

**Tache effectuée :**

Attribution des ID et le robot ce lève tout seul.

**Problème rencontré :**

Problème d’ID vite réglé.